# РЕШЕНИЕ ДВУМЕРНОГО УРАВНЕНИЯ ПУАССОНА НЕЛИНЕЙНЫМ ИТЕРАЦИОННЫМ МЕТОДОМ

Д.А. Андриенко<sup>1,2</sup>, С.Т. Суржиков<sup>1</sup>.

<sup>1</sup> Институт проблем механики Российской академии наук, Москва <sup>2</sup> Московский Физико-Технический институт, г. Долгопрудный

#### Аннотация

Решается двумерное уравнение Пуассона с граничными условиями обобщенного вида при помощи нелинейного α – β итерационного алгоритма, разработанного Б.Н. Четверушкиным. Выполнено сравнение производительности алгоритма Четверушкина и метода правой прогонки. К обоим методам применялся релаксационный алгоритм итераций с целью улучшения сходимости. Для исследованной задачи найден оптимальный релаксационный параметр. Исследуется вычислительная эффективность и систематическая погрешность метода на различных сетках.

### THE SOLUTION OF A TWO-DIMENSIONAL EQUATION BY THE NONLINEAR ITERATION METHOD

The two-dimensional equation with the generalised boundary conditions has been solved using the nonlinear iteration method developed by B.N. Chetverushkin. The two methods: one described above and one with right marching have been compared. The relaxation approach has been used to these two methods to make a better convergence. The optimal relaxation parameter has been found. The calculation effectiveness and systematic error are now being developed using different calculation approaches.

## 1. ВВЕДЕНИЕ

При решении уравнения переноса теплового излучения (в частности, в области теплообмена излучением применительно к задачам радиационной газовой динамики современной) возникает необходимость получения решения уравнение Пуассона за максимально короткий отрезок времени. Оптимизации одного из метода решения этого уравнения посвящена данная работа.

2. НЕЛИНЕЙНЫЙ ИТЕРАЦИОННЫЙ α-β-АЛГОРИТМ

В данной работе рассматривается нелинейный итерационный  $\alpha$ - $\beta$  алгоритм Б.Н. Четверушкина для решения конечно-разностных уравнений, записанных в каноническом виде

$$A_{i,j}U_{i-1,j} + B_{i,j}U_{i+1,j} - C_{i,j}U_{i,j} + D_{i,j}U_{i,j-1} + E_{i,j}U_{i,j+1} + F_{i,j} = 0, \qquad (1)$$
  
$$i = 1, 2...Nx - 1; \quad j = 1, 2...Ny - 1.$$

Такой вид конечно-разностных уравнений получается из исходных уравнений в частных производных с использованием, например, интегро-интерполяционного метода. Ставилась задача нахождения функции U и сравнение полученного решение с заранее известным точным решением U<sub>точн</sub>. К данному уравнению, в частности, приводится приближенный вид уравнения переноса излучения, получаемый в P1-приближении метода сферических гармоник. В рассматриваемом случае исследуется специальный вид функции:

$$F_{i,j} = \sin(\pi x_i) * \sin(\pi y_j).$$

Граничные условия задаются в обобщенном виде:

$$U_{1,j} = \varphi_{\alpha,j} U_{2,j} + \xi_{\alpha,j} , \qquad (2)$$

$$U_{Nx,j} = \varphi_{\gamma,j} U_{2,j} + \xi_{\gamma,j} , \qquad (3)$$

$$U_{i,1} = \varphi_{\overline{\alpha},j} U_{2,j} + \xi_{\overline{\alpha},j}, \qquad (4)$$

$$U_{i,Ny} = \varphi_{\overline{\gamma},j} U_{2,j} + \xi_{\overline{\gamma},j} .$$
<sup>(5)</sup>

Решение системы ищется в виде четырех соотношений следующего вида:

$$U_{i,j} = \alpha_{i+1,j} U_{i+1,j} + \beta_{i+1,j}, \qquad (6)$$

$$U_{i,i} = \gamma_{i-1,i} U_{i-1,i} + d_{i-1,i}, \qquad (7)$$

$$U_{i,j} = \overline{\alpha}_{i,j+1} U_{i,j+1} + \overline{\beta}_{i,j+1} , \qquad (8)$$

$$U_{i,j} = \overline{\gamma}_{i,j-1} U_{i,j-1} + \overline{d}_{i,j-1} \,. \tag{9}$$

Соотношения (6)–(9) попарно подставляются в уравнение (1), после чего получаются формулы для коэффициентов, стоящих в условиях (6)–(9). Эти итерационные коэффициенты можно разделить на две группы независимых коэффициентов, соответственно итерации проводятся в два шага: сначала происходит наименее ресурсоемкий процесс  $\alpha$  итерации, в котором вычисляется матрица коэффициентов  $\gamma'$ .

Формулы (8)-(9) представляются в виде

$$U_{i,j-1} = \overline{\alpha}_{i,j}U_{i,j} + \beta_{i,j}, \qquad (8')$$

$$U_{i,j+1} = \overline{\gamma}_{i,j} U_{i,j} + d_{i,j} , \qquad (9')$$

после чего происходит их подстановка в уравнение (1). При этом получается трехточечное уравнение, прогоняемое только по параметру *i*. В результате получаем уравнение

$$\begin{split} A_{i,j}U_{i-1,j} + B_{i,j}U_{i+1,j} - \left(C_{i,j} - D_{i,j}\overline{\alpha}_{i,j} - E_{i,j}\overline{\gamma}_{i,j}\right)U_{i,j} + \\ + D_{i,j}\overline{\beta}_{i,j} + E_{i,j}\overline{d}_{i,j} + F_{i,j} = 0 \;. \end{split}$$

Затем в полученное уравнение поочередно подставляяются формулы (6)–(7). Уравнение приобретает вид

$$B_{i,j}U_{i+1,j} - (C_{i,j} - D_{i,j}\overline{\alpha}_{i,j} - E_{i,j}\overline{\gamma}_{i,j} - A_{i,j}\alpha_{i,j})U_{i,j} + A_{i,j}\beta_{i,j} + D_{i,j}\overline{\beta}_{i,j} + E_{i,j}\overline{d}_{i,j} + F_{i,j} = 0.$$
(10)

И

$$A_{i,j}U_{i+1,j} - (C_{i,j} - D_{i,j}\overline{\alpha}_{i,j} - E_{i,j}\overline{\gamma}_{i,j} - B_{i,j}\gamma_{i,j})U_{i,j} + D_{i,j}\overline{\beta}_{i,j} + E_{i,j}\overline{d}_{i,j} + B_{i,j}d_{i,j} + F_{i,j} = 0.$$
(11)

...

После сравнения с формулами (6)–(7) находятся коэффициенты  $\alpha_{i+1,j}, \beta_{i+1,j}, \gamma_{i-1,j}, d_{i-1,j}$ .

$$\begin{split} \alpha_{i+1,j} &= B_{i,j} / \Big( C_{i,j} - \alpha_{i,j} A_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} A_{i,j} - \overline{\gamma}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \Big), \\ i &= 2, 3 \dots Nx - 1; \\ \gamma_{i-1,j} &= A_{i,j} / \Big( C_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \overline{\gamma}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \Big), \\ i &= Nx - 1, \dots 3, 2; \\ \beta_{i+1,j} &= \frac{\Big( F_{i,j} + \beta_{i,j} A_{i,j} + \overline{\beta}_{i,j} \overline{A}_{i,j} + \overline{d}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \Big)}{\Big( C_{i,j} - \alpha_{i,j} A_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \overline{\gamma}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \Big)}, \\ i &= 2, 3 \dots Nx - 1; \\ d_{i-1,j} &= \frac{\Big( F_{i,j} + d_{i,j} B_{i,j} + \overline{\beta}_{i,j} \overline{A}_{i,j} + \overline{d}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \Big)}{\Big( C_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \overline{\gamma}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \Big)}, \\ i &= Nx - 1, \dots 3, 2. \end{split}$$

Аналогично, подставляя уравнения (6)–(7), переписанные аналогично уравнениям (8'), (9'), получаем прогоночные формулы для коэффициентов  $\overline{\alpha}_{i+1,j}, \overline{\beta}_{i+1,j}, \overline{\gamma}_{i-1,j}, \overline{d}_{i-1,j}$ .

$$\begin{split} \overline{\alpha}_{i+1,j} &= \overline{B}_{i,j} \left/ \left( C_{i,j} - \alpha_{i,j} A_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} \right); \\ \overline{\gamma}_{i-1,j} &= \overline{A}_{i,j} \left/ \left( C_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} - \alpha_{i,j} A_{i,j} - \overline{\gamma}_{i,j} \overline{B}_{i,j} \right); \\ \overline{\beta}_{i+1,j} &= \frac{\left( F_{i,j} + \beta_{i,j} A_{i,j} + \overline{\beta}_{i,j} \overline{A}_{i,j} + d_{i,j} B_{i,j} \right)}{\left( C_{i,j} - \alpha_{i,j} A_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} \right)}; \\ \overline{d}_{i-1,j} &= \frac{\left( F_{i,j} + d_{i,j} B_{i,j} + \overline{\beta}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} \right)}{\left( C_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} - \overline{\alpha}_{i,j} \overline{A}_{i,j} - \gamma_{i,j} B_{i,j} \right)}. \end{split}$$

Полученные прогоночные коэффициенты разбиваются на пары  $\alpha$ ,  $\gamma$ ,  $\overline{\alpha}$ ,  $\overline{\gamma}$  и  $\beta$ , d,  $\overline{\beta}$ ,  $\overline{d}$ . Первые три коэффициента образуют  $\alpha$ -прогонку, причем в прямом цикле  $\alpha$ -прогонки находятся коэффициенты  $\alpha^{s+l/2}$ ,  $\gamma^{s+l/2}$ ,  $\overline{\alpha}^{s+l/2}$ , а в обратном цикле находятся окончательные для данной итерации коэффициенты  $\alpha^{s+l}$ ,  $\gamma^{s+l}$ ,  $\overline{\alpha}^{s+l}$ .

Аналогичным образом проходит  $\beta$ -прогонка. Ключевым моментом обоих циклов является выбор начального приближения массивов  $\overline{\gamma}_{i,j}$  и  $\overline{d}_{i,j}$ . В данной работе выбирались нулевые приближения, однако существует несколько методов задания ненулевого приближения массива начального приближения наиболее трудоемкого  $\beta$ -процесса.

Начальные приближения для других прогоночных коэффициентов находились из граничных условий (2)–(5) при равенстве соответствующих индексов.

Окончательный расчет функции U производился по формулам

$$\begin{split} U_{i,1} &= \left(\overline{d}_{i,1}^{s+1} \varphi_{i,\overline{\alpha}} + \xi_{\overline{\alpha},i}\right) / \left(1 - \varphi_{i,\overline{\alpha}} \overline{\gamma}_{i,1}^{s+1}\right), \\ &i = 2, \dots Nx - 1; \\ U_{i,j} &= \overline{\gamma}_{i,j-1}^{s+1} U_{i,j-1} + \overline{d}_{i,j-1}^{s+1}, \\ &i = 2, \dots Nx - 1, \quad j = 2, \dots Ny - 1; \\ U_{i,Ny} &= \varphi_{i,\overline{\gamma}} U_{i,Ny-1} + \xi_{i,\overline{\gamma}}, \quad i = 2, \dots Nx - 1; \\ U_{1,j} &= \varphi_{\alpha,j} U_{2,j} + \xi_{\alpha,j}, \quad j = 2, \dots Ny; \\ U_{Nx,i} &= \varphi_{\gamma,i} U_{Nx-1,i} + \xi_{\gamma,i}, \quad j = 2, \dots Nx \;. \end{split}$$

### 2.1. Применение нелинейного итерационного α-β-алгоритма к решению уравнения Пуассона

Уравнение (1) решалось на трех видах сеток:  $10 \times 10, 50 \times 50, 100 \times 100.$ 

Характерные параметры, за которыми велось наблюдение, были: количество итераций, системное время расчета обоих итерационных процессов, погрешность нахождения прогоночных коэффициентов  $\overline{\gamma}_{i,j}$  и  $\overline{d}_{i,j}$ , а также погрешность найденной функции U по сравнению с заранее известным точным решением.

Вначале решалось пятиточечное уравнение с правой частью  $\sin(\pi x)^* \sin(\pi y)$ . На сетке  $10 \times 10$  итерационные циклы велись с точностью  $6.8 \times 10^{-7}$  и  $4.0 \times 10^{-7}$  соответственно. При этом количество итераций  $\alpha$ -цикла составило 4,  $\beta$ -цикла – 18. Расчетное время соответственно 0.015 и 0.03 с. Погрешность решения по сравнению с точным значением искомой функции  $(U = (1/2\pi^2)\sin(\pi x)^*\sin(\pi y))$  составила 0.001.



Рис.1. Абсолютная ошибка |U-U<sub>точн</sub>| для сетки 10×10

Далее метод применялся на более подробных сетках 100×100 и 200×200. В этих случаях итерации велись с точностью  $10^{-8}$ . Для сетки 100×100  $\alpha$ -цикл попрежнему состоял из 4 итераций. Что касается  $\beta$ цикла, количество итерации возросло до 1160. Время выполнения  $\alpha$ -цикла существенно не возросло, оно составило 0.03 с, а время  $\beta$ -цикла возросло до 6.5 с.



Рис. 2. Абсолютная ошибка |U-U<sub>точн</sub> |для сетки 100×100

И, наконец, для сетки 200×200 количество итераций  $\alpha$ -цикла составило по-прежнему 4, для  $\beta$ -цикла количество итераций составило 4460. Время выполнения  $\alpha$ -цикла существенно не возросло, оно составило 0.047 с, а время  $\beta$ -цикла составило 57 с.



Рис.3. Абсолютная ошибка функци<br/>и $|U\text{-}U_{\text{точн}}|$ для сетки 200×200

Установлено, что для получения относительной погрешности расчета функции U (по сравнению с точным решением) в 1%, достаточно вести оба итерационных цикла с точностью 0.1%.

#### 2.2. Релаксация нелинейного итерационного α-β-алгоритма

До решения двумерного уравнения переноса методом Б.Н. Четверушкина было решено это же уравнение методом правой прогонки коэффициентов с применением релаксации в виде  $U^{p+1} = \omega U^p + (1-\omega)U^{p-1}$ , где надстрочный индексом обозначен временной слой расчета. Необходимо отметить, что был создан код, реализующий метод правой прогонки для решения уравнения Пуассона по всем значения релаксационного параметра  $\omega$  от 0.1 до 1.9 с шагом 0.1. Таким образом, методом численного эксперимента находилось оптимальное значение релаксационного параметра, которое позволило сократить количество итерации метода правой прогонки с 4300 до 1360. При этом время уменьшилось с 12.09 до 4.03 с. Решение было получено с точностью 10<sup>-6</sup>.

Таким образом, получается, что на некоторых сетках метод Б.Н. Четверушкина уступает по производительности методу правой прогонки. С целью оптимизации метода Б.Н. Четверушкина была предпринята попытка его релаксации.

Релаксация применялась только относительно βцикла, как наиболее ресурсоемкого.

Коэффициент  $d_{i,j}$  вычислялся по следующей формуле:

$$\overline{d}_{i,j}^{s+1/2} = \frac{1}{1/(1-\omega)\overline{d}_{i,j}^s} + \frac{\omega}{(1-\omega)\overline{d}_{i,j}^{s-1/2}}$$

При  $\omega > 0$  имела место верхняя релаксация, при  $\omega < 0$ имела место нижняя релаксация. Методом подбора был найден релаксационный параметр  $\omega = 0.31$ , при котором на сетке 100×100 количество итерации упало почти в 10 раз, и составило 119. При этом время расчета также уменьшилось на порядок и составило 0.65 с. Для наглядности приводится таблица со значениями коэффициента релаксации и соответствующими ему количеством итерации, системным временем расчета и относительной погрешностью полученного решения.

ω	Время, с	Ν	ε×10 <sup>5</sup>
0.1	3.265	570	3
0.2	2.2	348	6
0.3	0.65	100	8
0.31	0.71	119	8
0.33	2.62	289	8
-0.4	9.5	1583	100

Был отмечен один интересный вычислительный эффект. При  $\omega > 0.34$  ошибка  $\beta$ -цикла начинала колебаться. Этот цикл не сходился за разумное число итераций (порядка 20000). При дальнейшем увеличении релаксационного параметра  $\omega$  просто расходился. Такой же эффект наблюдался при уменьшении релаксационного параметра в сторону отрицательных значений. При  $\omega < -0.5$  также имело место колебание погрешности расчетов.

Интересно наблюдать за поведением ошибки при увеличении количества осцилляций функции в правой части решаемого уравнения.

Если, например, взять не одну гармонику, укладывающуюся на решаемом отрезке, а на порядок больше, то можно заметить, что количество итераций, необходимое для достижения заданной точности итерационных циклов (итерации в этом случае велись с относительной точностью 10<sup>-8</sup>), значительно падает, примерно на порядок. Также уменьшается и системное время, требуемое для расчета. Однако при этом, погрешности возрастают на порядки величин. Если брать правую часть в виде  $sin(10\pi x)*sin(10\pi y)$ , то относительная ошибка полученного решения по сравнению с точным решением увеличивается с  $8.1 \times 10^{-5}$  до  $8.1 \times 10^{-3}$ , т.е. на два порядка. При дальнейшем увеличении разбиений, вплоть до того, что на каждую расчетную ячейку приходится одно колебание, т.е. при правой части  $sin(100\pi x)sin(100\pi y)$ , ошибка приближается к 60 %.

# 3. ВЫВОДЫ О ПРИМЕНИМОСТИ НЕЛИНЕЙНОГО ИТЕРАЦИОННОГО α-β-АЛГОРИТМА К РЕШЕНИЮ УРАВНЕНИЯ ПУАССОНА

Вычислительные эксперименты на различных сетках при разных правых частях уравнения Пуассона позволяют сделать следующие выводы:

- Количество итераций метода Четверушкина резко возрастает с увеличение числа узлов расчетной сетки, и, начиная с определенного числа узлов, данный метод уступает в производительности более просто реализуемому методу правой прогонки.
- При попытке релаксации метода Четверушкина на сетке 100×100 было достигнуто резкое сокращение времени и количества итераций.
- Имеет место сильное (на два порядка) увеличение ошибки решения при увеличении количества осцилляций правой части.

### 4. БЛАГОДАРНОСТИ

Работа выполнена в рамках проекта РФФИ 07-01-00133 и программы фундаментальных исследований Отделения энергетики, машиностроения, механики и процессов управления Российской академии наук.

# СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Суржиков С.Т. "Физическая механика газовых разрядов", изд. МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва, 2006 г.

2. *Четверушкин Б.Н.* Об одном алгоритме решения разностных уравнений//ЖВМиФ. 1976. Т. 16. № 2. С. 519–524.